



Инструкция по использованию

Спецификации:

Диаметр несущего винта: 105,5мм

Общая длина: 145мм

Общая ширина: 145мм

Приемник: RX2646H-DS

Программное обеспечение: WK-REMOTE

Передатчик: 2402D/DEVO-4/6/7/7E/8S/10/12S/F4/F7

Общий вес: 89г(Включая батарею)

Гироскоп: шестиосевой

Двигатель: HS-8620

Аккумулятор: 3.7V 600mAh Li-Po

Особенности:

- 1) Оборудован модулем Wi-fi, поддержка продукции серии Iphone, Ipad.
- 2) Поддержка передатчика серии Walkera Devo.
- 3) Использование гироскопа с 6-осевым контуром и интеграционной конструкции контроля статуса полета обеспечивает точное местоположение полета .
- 4) Установка системы с четырьмя двигателями Ratio Gear , стабилизирует полет, и устройство сможет с легкостью выполнять вращения вперед, назад, влево, вправо
- 5) Простая и компактная модульная конструкция, простая в установке и обслуживании
- 6) Время полета составит до 10 минут на Li-Po 3.7V 600mAh.
- 7) Прошивка RX может быть обновлена в сети (требуется кабель для обновления UP02 и адаптер).

QRW100S



Оборудован мотором с зубчатой передачей

Удвоенное время полета до 10 минут

Снижена вероятность потери мощности и повышена эффективность

Более стабильный и простой в управлении



Версия Wi-Fi



Поддержка iPhone и радиостанций Devo Series
(Модель с модулем WiFi)

Версия видеоизображения DIY



Обновлена серия радиостанций WK с функцией FPV!

Поддерживает радиостанции WK / Spectrum / Futaba / JR и DIY Videона iPhone или iPad. (Модель с модулем WiFi и необходимая для завершения RC Cube)

Расширенная версия FPV



Поддерживает радио FPV DEVO F4 / F7 и видео FPV (замените модуль WiFi на модуль TX5805 / 5806)

Содержание

01. Предисловие.....	1	8.4.1 Базовая установка.....	7
02. Вопросы безопасности, требующие внимания..	1	8.4.2 Экспертная настройка.....	8
2.1 Важное предписание.....	1	8.5 Методы работы.....	8
2.2 Вопросы безопасности, требующие внимания.....	1	8.5.1 Ручное управление полетом (взять режим 1 в качестве примера).....	8
(1) Избегать столкновений с препятствиями.....	1	8.5.2 Контроль датчика силы тяжести при полете (возьмите образец для режима 1).....	8
(2) Хранить вдали от влаги.....	1	8.6 Вопросы, требующие внимания.....	9
(3) Правильная эксплуатация и своевременное техническое обслуживание.....	1	09. Контроллер передатчика.....	10
(4) Избегайте полетов в одиночку.....	1	9.1 Настройка передатчика.....	10
(5) Безопасная эксплуатация.....	2	9.1.1 Настройка.....	10
(6) Хранить вдали от сильно вращающихся частей..	2	9.1.2 2402D / DEVO-4 настройка радиоотвода DEVO-6/7 / 7E / 8S / 10 / 12S / F4 / F7(дополнительные радиостанции).....	11
(7) Держать вдали от высоких температур.....	2	9.2 Выбор видео DEVO-F4 / F7 с TX5805 / TX5806 (FCC)..	11
2.3 Техобслуживание перед полетом.....	2	9.2.1 TX5805 Выбор канала передачи.....	11
03. Определение направления движения.....	3	9.2.2 TX5806 (FCC) Выбор канала передачи.....	11
04. Стандартное оборудование.....	3	9.3 Переключатели режимов работы приемника.....	11
05. Дополнительная инструкция.....	4	9.3.1 С помощью радиостанции DEVO-4 / F4.....	11
06. Настройка приемника RX2646IH-DS.....	4	9.3.2 С помощью радиостанции DEVO-6/7 / 7E / 8S / 10 / 12S / F7.....	12
6.1 Особенности приемника RX2646H-DS.....	4	9.3.3 С помощью радиостанции 2402D.....	12
6.2 Функция приемника.....	5	9.4 Включение питания.....	13
6.3 Настройка приемника.....	5	9.4.1 Включение питания.....	13
6.4 Вопросы, требующие внимания.....	5	9.4.2 Вопросы, требующие внимания.....	13
07. Инструкция для зарядного устройства GA006...6	6	9.4.3. Неисправность при мигании светодиода приемника после подключения силового кабеля.....	13
08. Программное обеспечение WK-REIVIOTE.....6	6	9.5 Отключение питания.....	14
8.1 Установка программного обеспечения.....	6	9.6 Контроль полета.....	14
8.2 Инструкция по подключению управления.....	6	9.7 Регулирование действий при полете.....	15
8.3 Подключение интерфейса системы управления....	6		
8.4 Настройка функции.....	7		

9.8 Практика в управлении полетом.....	16	10.4.8 Нет необходимости устанавливать дроссельную кривую, переключатель и экспоненциальную кривую.....	21
9.8.1. Практика в управлении полетом для начинающего.....	16	10.5 Методы работы.....	21
(1) Вопросы, требующие внимания.....	16	10.5.1 Ручное управление полетом (взять 21 режим 1 в качестве примера).....	21
(2) Этапы.....	16	10.5.2 Управление датчиком силы тяжести при полете 21(возьмите образец для режима 1).....	21
9.8.2 Практика.....	17	10.6 Использование расширенной мобильной линии (по усмотрению).....	22
(1) Практика прыжков лягушкой.....	17	10.7 Руководство по эксплуатации радиостанций серии МТС-01 WK.....	22
(2) Практика контролируемого взлета и посадки.....	17	10.8 Обновить онлайн.....	23
(3) Практика квадратного полета.....	17	10.9 Зарядное устройство.....	24
(4) Практика выполнения фигуры 8.....	17	10.10 Вопросы, требующие внимания.....	24
9.8.3 Практика полета «Бочка».....	18		
10. Контроль МТС-01.....	19		
10.1 Иллюстрация модуля контроллера МТС-01.....	19		
10.2 Загрузка программного обеспечения.....	19		
10.3 Способ.....	19		
10.3.1 Программное обеспечение ActiveRC-COPTER..	19		
10.3.2. Следующее изображение показывает инструкцию в интерфейсе управления.....	19		
10.3.3 Бандажирование.....	20		
10.4 Настройка функции.....	20		
10.4.1 Выбор модели.....	20		
10.4.2 Настройка реверсивного устройства.....	20		
10.4.3 Вибрационный выключатель.....	20		
10.4.4 Усилители AUX.....	20		
10.4.5 Выбор канала.....	20		
10.4.6 Переключатель режимов.....	20		
10.4.7 Сброс.....	21		



01

Предисловие



02

Вопросы,
требующие
внимания**Дорогой покупатель:**

Благодарим вас за покупку радиоуправляемого самолета Walkera. Для быстрого и безопасного управления работой QR W100S, пожалуйста, внимательно прочитайте руководство пользователя, а затем сохраните его в надежном месте для будущих консультаций и рекомендаций.

2.1 Важная информация

- (1) Этот продукт не игрушка. Это сложное оборудование, которое включает в себя инженерные материалы, механику, электронику, аэродинамическое и высокочастотное радио. Для предотвращения несчастных случаев, необходимы правильная установка и настройка. Владелец всегда должен быть аккуратен. Неправильная эксплуатация может привести к серьезному материальному ущербу, телесным повреждениям или даже смерти.
- (2) Мы не несем ответственности за ущерб и последующий ущерб, причиненный в результате использования этих продуктов, поскольку мы не контролируем способ их эксплуатации.
- (3) Этот продукт подходит для опытных пилотов RC UFO в возрасте от 14 лет и более. Не достигшие возраста 14 лет, должны сопровождаться ответственным взрослым во время полета.
- (4) Площадка для полетов должна быть официально утверждена местными органами управления. Мы не несем ответственность за обеспечение безопасности или штрафы, связанные с эксплуатацией, использованием или неправильным контролем после продажи продукции.
- (5) Мы предоставляем нашим дистрибьюторам техническую поддержку и обслуживание после продажи. Пожалуйста, свяжитесь с местными дистрибьюторами для устранения проблем, вызванных использованием, эксплуатацией, обслуживанием и т. д.

2.2 Вопросы безопасности, требующие внимания

Полет RC UFO - это рискованное хобби, полет должен осуществляться вдали от других людей. Неисправный или поврежденный главный шпангоут, неисправное электронное оборудование и / или проблемы радиосистема приведут к непредвиденным авариям, таким как телесные повреждения или материальный ущерб. Пилот ДОЛЖЕН обратить внимание на безопасность полетов и ОСОЗНАВАТЬ ответственность за несчастные случаи, вызванные его небрежностью.

- (1) Избегать столкновений с препятствиями.

RC UFO в полете имеет риск неопределенной скорости полета и направления, которое потенциально опасно. При полете, пожалуйста, держите RC UFO вдали от людей, высоких зданий, линий высокого напряжения и т. д. Не эксплуатировать в дождь, шторм, гром и молнию.



- (2) Хранить вдали от влаги.

RC UFO следует держать вдали от влаги и пара, поскольку его электронные компоненты и механические части могут быть повреждены.



- (3) Надлежащая эксплуатация и техническое обслуживание.

Используйте оригинальные запасные части Walkera для обновления, изменения или обслуживания, чтобы обеспечить безопасность товара. Пожалуйста, управляйте в пределах диапазона разрешенных функций. Запрещается использовать его вне правил безопасности.



- (4) Избегайте полетов в одиночку.

На начальных этапах изучения о радиоуправляемом полете есть некоторые трудности. Пожалуйста, не совершайте полеты в одиночку. Пригласите опытных пилотов, которые помогут вам (два из наиболее эффективных методов для практики - через симулятор полета ПК и / или под наблюдением опытного пилота).



(5) Безопасная эксплуатация.

Пожалуйста, управляйте в соответствии с вашим физическим состоянием и навыками полета. Усталость, вялость и неправильная эксплуатация увеличат возможности случайной аварии



(6) Вдали от вращающихся деталей.

Пожалуйста, держите пилота, людей и объект подальше от вращающихся лопастей как главного винта, так и хвостового винта.



(7) Держать вдали от высоких температур.

RC UFO изготовлен из металлических, волоконных, пластиковых и электронных компонентов. Пожалуйста, держите подальше от жары и солнечного света, чтобы избежать аномалий, даже повреждений, вызванных высокими температурами.



2.3 Техобслуживание перед полетом.

(1) Убедитесь, что аккумулятор заряжен.

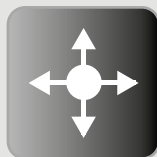
(2) Убедитесь, в прочности соединения между силовыми кабелями аккумуляторной батареи и двигателями. Непрерывная вибрация может ослабить соединение батареи или кабеля в полете, что может привести к потере контроля.

(3) Проверьте, все ли 4 лезвия находятся на одном и том же горизонтальном положении или нет. Если нет, пожалуйста, настройте их перед полетом, или возникнут неполадки при полете.



02

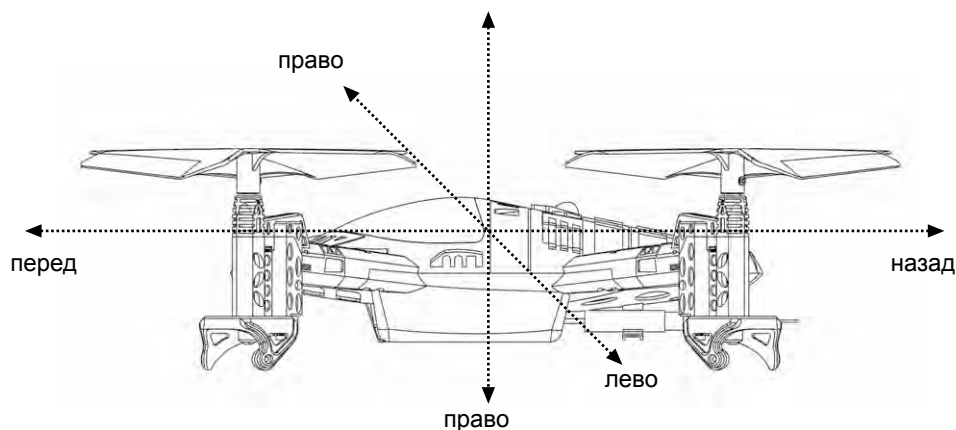
Вопросы,
требующие
внимания



03

Определение направления движения

Мы определяем ориентацию RC UFO, чтобы не приводить к путанице в следующих описаниях. То есть, хвостовая стрела UFO обращена к пилоту (хвост), а его голова направлена вперед (перед пилотом). Левая рука пилота - левая сторона UFO, правая рука пилота - правая сторона UFO. Его голова - спереди, а хвостовая стрела - сзади. Направление, в котором находится основной корпус UFO, направлены вверх, а его салазки направлены вниз.

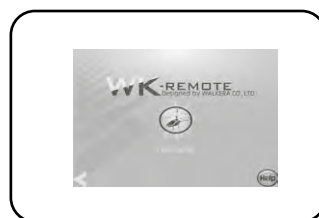


04

Стандартное оборудование



▲ QR W100S



▲ Программное обеспечение WK-REMOTE



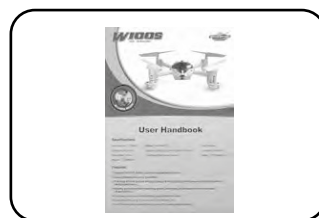
▲ Литий-полимерный аккумулятор



▲ Зарядное устройство

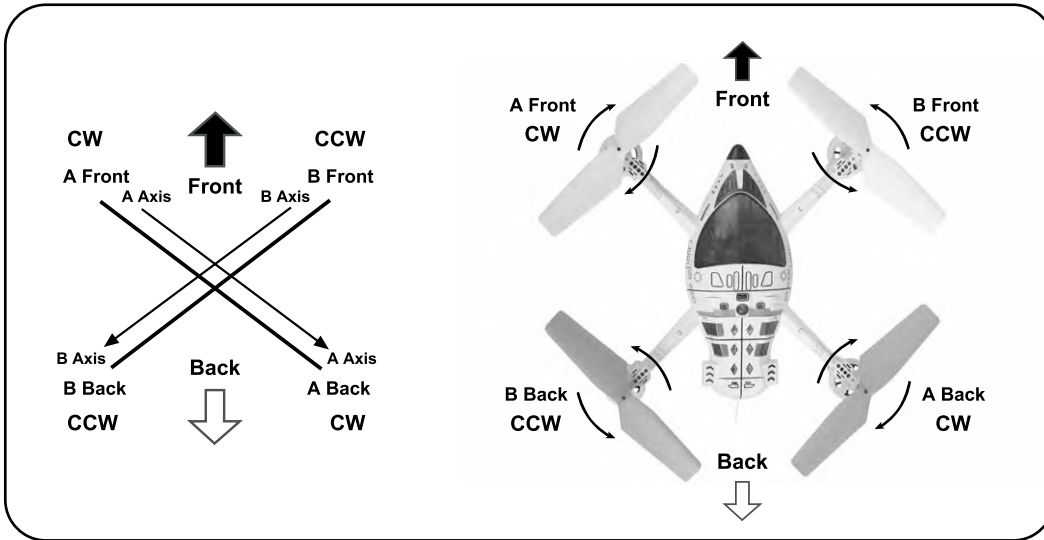


▲ Комплект инструментов



▲ Руководство по эксплуатации

1. Передние пропеллеры имеют белый цвет, а задние пропеллеры - оранжевый.

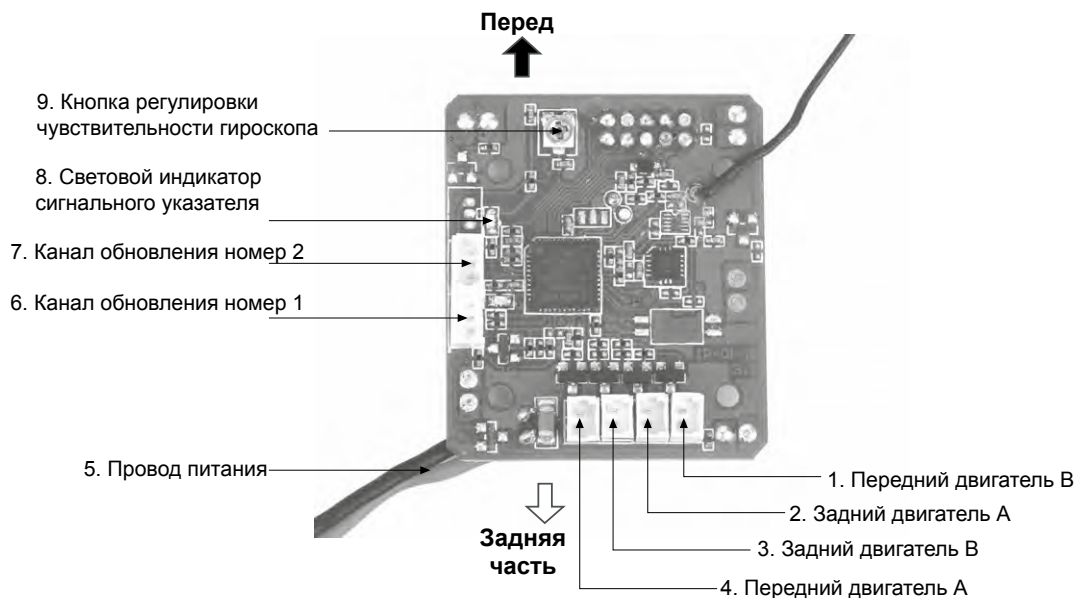


2. После подключения питания QR W100S, проверьте направление вращения пропеллеров. А Передние / задние винты вращают CW, В передние / задние винты вращают CCW.

06. Настройка приемника RX2646IH-DS

(1) Приемник RX2646IH-DS использует технологию расширенного спектра 2,4 ГГц с функциями автоматического сканирования, кодового сопряжения и индикации светодиодов.

(2) Интегрированная конструкция управления 6-осевым гироскопом и угловым положением обеспечивает точное размещение на воздухе.



05

Дополни-
тельная
инструкция.



06

Настройка
приемника
RX2646IH-DS



06

Настройка приемника RX2646IH-DS

6.2 Настройка приемника

S / N	Полное имя	Функция	Соединение
1	Передний двигатель В	Подключите к проводу переднего двигателя В	Терминал обращен вправо
2	Задний двигатель А	Подключите к проводу заднего двигателя А	Терминал обращен вправо
3	Задний двигатель В	Подключите к проводу заднего двигателя В	Терминал обращен вправо
4	Передний двигатель А	Подключите к проводу заднего двигателя В	Терминал обращен вправо
5	Провод питания	Подключите Литий-полимерный аккумулятор	
6	Канал обновления номер 1	а. Обновить запасную часть; б. Соединитесь с сигнальным проводом модуля Wi-Fi; с. Подключается к разъему TX5805 / TX5806(FCC)	Терминал обращен влево
7	Канал обновления номер 2	Обновите запасную деталь или вставьте вилку чтобы очистить идентификационную память	Терминал обращен влево
8	Световой индикатор сигнального указателя	Отображение состояния принятого сигнала	
9	Кнопка регулировки чувствительности гироскопа	Отрегулируйте чувствительность гироскопа переднего / заднего / левого / правого / хвостового	

6.3 Настройка приемника

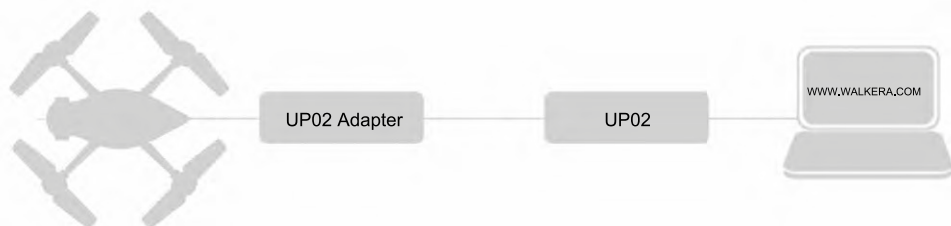
(1) Отрегулируйте ручку гироскопа: вращение CW увеличивает чувствительность гироскопа, вращение CCW уменьшает чувствительность гироскопа. Значение по умолчанию - Middle, обычно нет необходимости настраивать.

(2) Очистить фиксированный идентификатор(ID) в приемнике: вставьте штепсельный разъем в канал обновления два приемника для очистки фиксированной памяти ID и отсоедините разъем, когда индикатор приемника начнет медленно мигать.

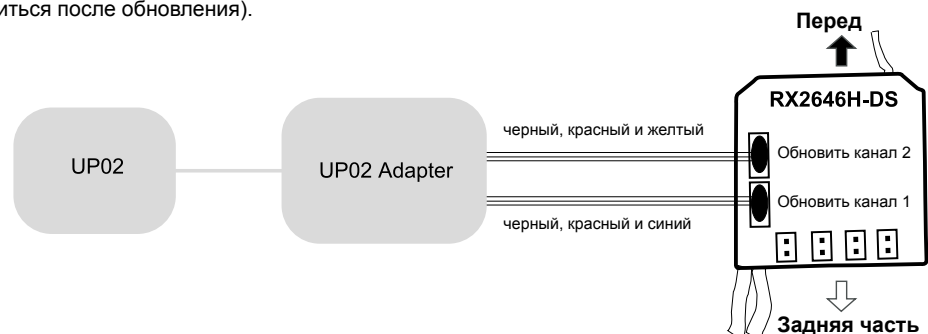
(3) Обновление приемника:

(3.1) Обновление программы управления QR W100S можно загрузить в Интернете на веб-сайте Walkera Official: www.walkera.com.

(3.2) Инструмент для модернизации программы QR W100S включает в себя кабель UP02 и адаптер UP02.



(3.3) Подключите трехцветный кабель (черный, красный и синий) к каналу обновления один и подключите три цветных кабеля (черный, красный и желтый) в канал обновления два (фиксированный ID может очиститься после обновления).



6.4 Вопросы, требующие внимания

(1) Все провода должны быть подключены правильно. Несоответствие приведет к сбою приема сигнала, даже к повреждению приемника.

(2) Пожалуйста, используйте специальную регулировочную ручку, чтобы повернуть ручку настройки гироскопа, чтобы не повредить ручку.

(3) QR W100S должен оставаться неподвижным и располагаться в горизонтальном положении при совпадении кода.

- (1) GA006 подходит для 1-элементной (3.7V) литий-ионной или литий-полимерной батареи и может одновременно заряжать 2 элемента батарей.
- (2) Сначала подключите штырь аккумулятора к гнезду GA006, а затем подключите его к электросети. В противном случае светодиод может не загореться, а напряжение может превышать 3,8 В. Вам необходимо отключить источник питания USB и снова подключить его.
- (3) Когда источник питания USB хорошо подключен и аккумулятор заряжается, светодиод станет красным. После полной зарядки аккумулятора светодиод не будет красным.



07

**Инструкция
для зарядного
устройства
GA006**

8.1 Установка программного обеспечения

Программное обеспечение предназначено для iPhone или iPad, загрузите программное обеспечение WK-REMOTE в APP Store.

8.2 Инструкция по подключению управления

- (1) Подключите питание UFO, и индикатор начнет мигать быстро.
- (2) Войдите в настройки интерфейса iPhone или iPad, чтобы активировать Wi-Fi. Затем WK ***** можно найти в списке поиска Wi-Fi. Если есть символ «V», это означает успешное связывание. Выйдите после завершения.
- (3) Войдите в программное обеспечение на iPhone или iPad, а затем войдите в интерфейс выбора модели. Нажмите значок , чтобы войти в интерфейс управления. Затем коснитесь значка  (с переключателя передачи данных (переключатель передачи данных – разноцветный). Если индикатор индикатора UFO станет красочным, значит связь установлена. На экране iPhone или iPad появится видеоизображение в реальном времени и можно управлять UFO. (Примечание: при полете, пожалуйста, держитесь подальше от другого сигнала Wi-Fi чтобы избежать помех).

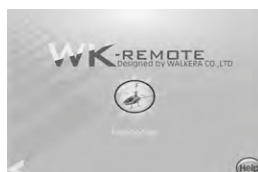


08

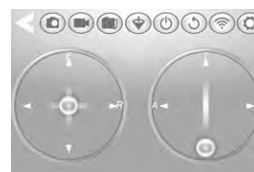
**Программное
обеспечение
WK-REIVIOTE**



Интерфейс загрузки

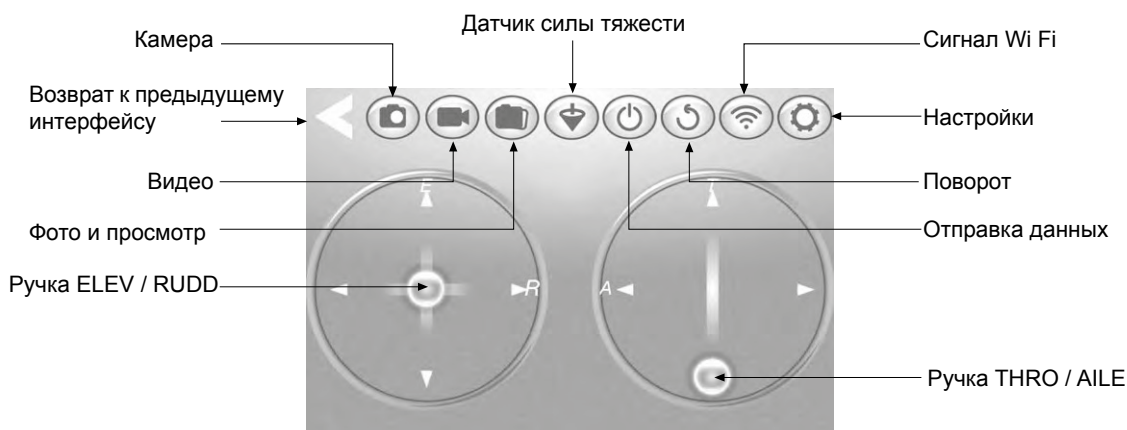


Интерфейс выбора модели



Интерфейс управления

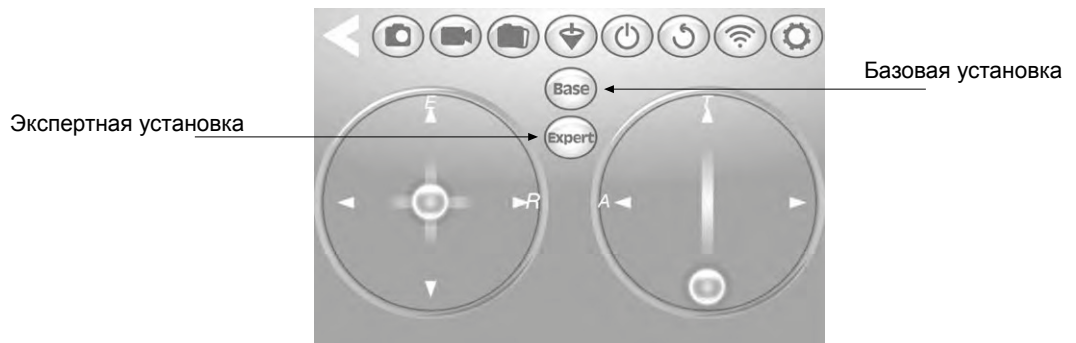
8.3 Подключение интерфейса системы управления





8.4 Настройка функции

Коснитесь  интерфейса управления полетом, чтобы войти в меню настроек, как показано ниже:



8.4.1 Базовая установка

Коснитесь значка базовой настройки, показанного на рисунке выше, чтобы выбрать модель, режима или настройку обратного хода. Как показано ниже:



(1) Выбор модели: можно выбрать 4 модели.

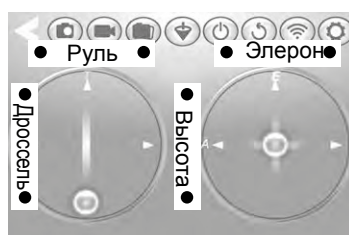
(2) Выбор режима: доступно 4 режима. Ручка дроссельной заслонки справа (модель и режим 3) и ручка джойстика слева (режим2 и режим 4).



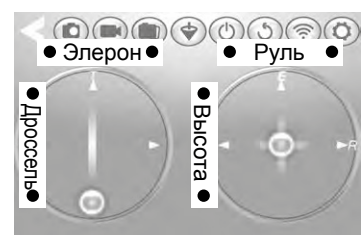
Режим 1 (Ручка дроссельной заслонки справа)



Режим 3 (Ручка дроссельной заслонки справа)



Режим 2 (Ручка дроссельной заслонки слева)



Режим 4 (Ручка дроссельной заслонки слева)

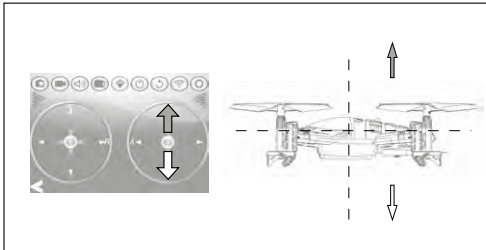
(3) Сброс: при касании этого значка «Сброс» все настройки будут сброшены до заводских настроек.

(4) Настройка обратного хода: (4) Настройка обратного хода: лифт, закрылки, дроссель, руль, гироскоп, вращение и т. д. Невыбранный символ - серый, означает обычные параметры, выбранный символ красочный, означает обратную настройку.

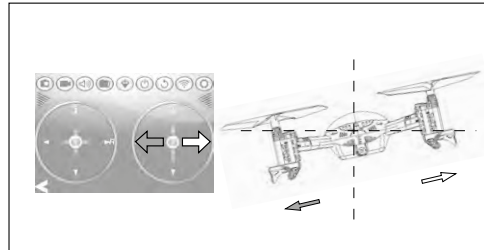
8.4.2 Экспертная настройка

8.5 Методы работы

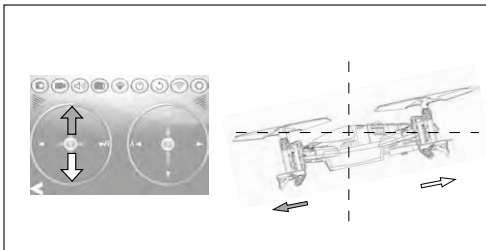
8.5.1 Ручное управление полетом (взять режим 1 в качестве примера)



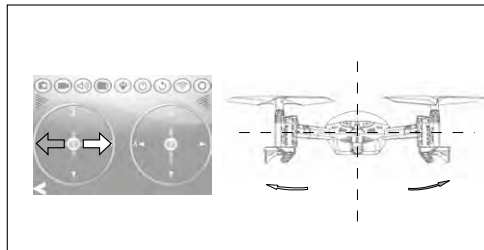
(1) Управление ручкой газа: нажмите и удерживайте шарик управления дроссельной ручкой, а затем поднимите вверх, двигатель вращается, чем выше, тем быстрее вращается двигатель (летает выше); Двигатель будет замедляться, если нажать вниз, чем ниже, тем медленнее вращается двигатель.



(2) Элемент управления закрылками (слева и справа): при перемещении шарика управления AILE влево UFO соответственно улетает влево; При правильном перемещении шарика управления AILE UFO соответствующим образом летает вправо.



(3) Ручка управления подъемом (вперед и назад): при перемещении шарика управления ELEV, UFO, соответственно, летит вперед; При перемещении контрольного шара ELEV UFO, соответственно, летит назад.



(4) Управление поворотом: при перемещении шарика управления RUDD влево UFO, соответственно, поворачивается влево (CCW); При правильном перемещении шарика управления RUDD UFO, соответственно, поворачивается вправо (CW).

8.5.2 Контроль датчика силы тяжести при полете (возьмите образец для режима 1)

Прикоснитесь к кнопке датчика силы тяжести на экране, цветной - ВКЛ, а серый - ВЫКЛ. См. Ниже Иллюстрация:

Кнопка датчика силы тяжести Неактивный статус



Кнопка датчика силы тяжести Активный статус



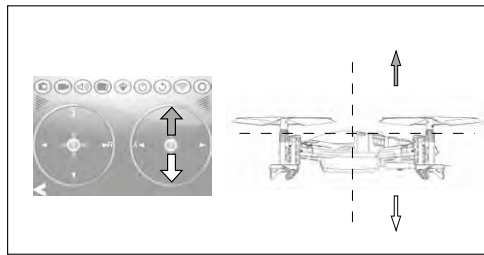
08

Программное
обеспечение
WK-REIVIOTE

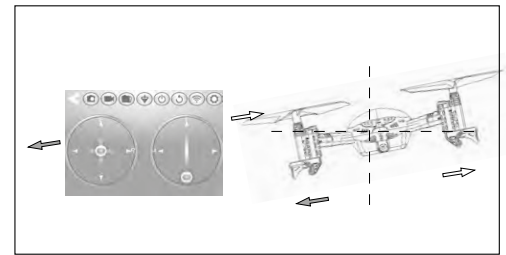


08 Программное обеспечение WK-REVIOTE

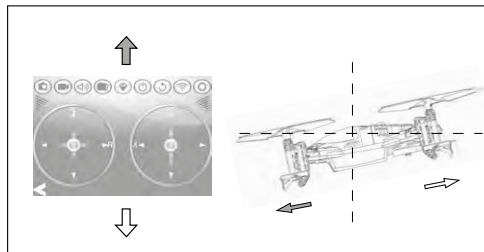
При переключении датчика силы тяжести в цветное состояние лифты и управление закрылком будут изменены на режим управления датчиком силы тяжести (можно управлять одной рукой). Управление направлением как показано ниже:



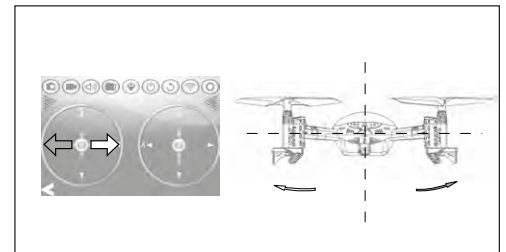
(1) Управление ручкой газа: нажмите и удерживайте шарик управления дроссельной ручкой, а затем двигайте вверх, двигатель вращается, чем выше, тем быстрее вращается двигатель (взлетает выше); Двигатель будет замедляться, если нажать вниз, чем ниже, тем медленнее вращается двигатель.



(2) Элемент управления закрылками (левый и правый): при перемещении телефона влево UFO будет лететь влево; при перемещении телефона вправо UFO будет лететь вправо (шарик не будет прокручиваться в режиме 1 и режиме 4 в режиме 2 и режиме 3).



(3) Ручка управления лифтом (вперед и назад): при перемещении телефона вперед, UFO будет двигаться вперед; при перемещении телефона назад, UFO будет двигаться назад. (Шарик не будет прокручиваться в режиме 1 и режиме 4 в режиме 2 и режиме 3).



(4) Управление поворотом: при перемещении шарика управления RUDD влево UFO, соответственно, поворачивается влево (CCW); При перемещении шарика управления вправо, RUDD UFO, соответственно, поворачивается вправо (CW).

8.6 Вопросы, требующие внимания

(1) Коснитесь значка C) для паузы во время полета. Серый цвет означает, что UFO выключен и нельзя использовать контрольный шарик на экране. Нажмите значок еще раз, чтобы продолжить. Colorful включен и одновременно активирует контрольный шар.

(2) Если Wi-Fi не может подключиться:

Возможные причины	Решения
Низкий заряд аккумулятора UFO	Убедитесь, что аккумулятор полностью заряжен.
Wi-Fi не выполняет поиск в сети.	Пожалуйста, выйдите из сети попробуйте снова подключиться к Wi-Fi

(3) Если вам нужно заменить батарею UFO, полностью завершите программу WK-REMOTE. Когда список поиска Wi-Fi снова будет обновлен, выберите соответствующую сеть для подключения. После успешного связывания с телефоном, пожалуйста, снова войдите в программное обеспечение WK-REMOTE.

(4) Максимальный дистанционный радиус программного обеспечения WK-REMOTE составляет 25 метров, поэтому не следует превышать этот радиус.

9.1 Настройка передатчика

9.1.1настройка дополнительных радиоприемников DEVO 6/7 / 7E / 8S / 10 / 12S / F4 / F7

- (1) Тип: Вертолет
- (2) Тип качания: 1 Сервопривод Нормальный
- (3) Вывод устройства



09
Контроллер
передатчика

DEVO-6			DEVO-7			DEVO-7E		DEVO-F7		
Передача	FMOD SW	Действующий	Передача	Передача	Активный	Передача	HOLD SW	Передача	GEAR SW	Активный
Угол наклона	Система	Действующий	AUX2	FMD	Активный	AUX2	FMOD SW	Угол наклона	Система	Активный
								AUX2	FMOD SW	Активный

DEVO-8S			DEVO-10			DEVO-12S		
Передача	GEAR SW	Активный	Передача	GEAR SW	Активный	Передача	GEAR SW	Активный
Угол наклона	Система	Активный	AUX2	FMOD SW	Активный	Угол наклона	System	Активный
AUX2	FMOD SW	Активный	AUX3	RUDD D/R	Активный	AUX2	FMOD SW	Активный
AUX3	RUDD D/R	Активный	AUX4	AUX4 KB	Активный	AUX3	AUX3 Lever	Активный
			AUX5	AUX5 KB	Активный	AUX4	AUX4 Lever	Активный
						AUX5	AUX5 Lever	Активный
						AUX6	AUX6 Knob	Активный
						AUX7	AUX7 Knob	Активный

(4) Настройки переключения приемника

DEVO-6		DEVO-7		DEVO-7E		DEVO-8S	
Подъемник	В норме	Подъемник	В норме	Подъемник	В норме	Подъемник	В норме
Лопасть	В норме	Лопасть	В норме	Лопасть	В норме	Лопасть	В норме
Дроссель	В норме	Дроссель	В норме	Дроссель	В норме	Дроссель	В норме
Руль направления	В норме	Руль направления	В норме	Руль направления	В норме	Руль направления	В норме
Передача	В норме	Передача	В норме	Передача	В норме	Передача	В норме
Угол наклона	В норме	Угол наклона	В норме	Угол наклона	В норме	Угол наклона	В норме
		AUX2	В норме	AUX2	В норме	AUX2	В норме
						AUX3	В норме

DEVO-F4		DEVO-F7		DEVO-10		DEVO-12S	
Подъемник	В норме	Подъемник	В норме	Подъемник	В норме	Подъемник	В норме
Лопасть	В норме	Лопасть	В норме	Лопасть	В норме	Лопасть	В норме
Дроссель	В норме	Дроссель	В норме	Дроссель	В норме	Дроссель	В норме
Руль	В норме	Руль направления	В норме	Руль направления	В норме	Руль направления	В норме
		Передача	В норме	Передача	В норме	Передача	В норме
		Угол наклона	В норме	Угол наклона	В норме	Угол наклона	В норме
		AUX2	В норме	AUX2	В норме	AUX2	В норме
				AUX3	В норме	AUX3	В норме
				AUX4	В норме	AUX4	В норме
				AUX5	В норме	AUX5	В норме
						AUX6	В норме
						AUX7	В норме



09

Контроллер
передатчика

9.1.2 2402D / DEVO-4 настройка радиоприемника

2402D		DEVO-4		
Подъемник	В норме	Подъемник	В норме	Примечание: переключатель в положении «ВКЛ» для переключения режима, переключатель в позиции обратной «ВКЛ» для обычного положения.
Лопасть	В норме	Лопасть	В норме	
Дроссель	В норме	Дроссель	В норме	
Руль	В норме	Руль	В норме	

9.2 DEVO-F4 / F7 с выбором видеосигнала TX5805fTX5806 (FCC)

Нажмите ENT в главном меню. Нажмите UP или DN, чтобы переместить курсор, чтобы перейти к системному меню, нажмите ENT в системном меню; Нажмите UP или DN, чтобы переместить курсор, чтобы указать на «Выбор видео», нажмите ENT для настройки интерфейса Video Select. Нажмите R или L, чтобы выбрать Действие. Нажмите DN, чтобы переместить курсор, чтобы указать пункт Канал, нажмите R или L, чтобы изменить номер между 1 и 8. С помощью передающего канала TX5805 / TX5806 (FCC) можно выбрать 1-8 каналов для приема сигнала изображения, Нажмите ENT для подтверждения, а затем нажмите EXT для выхода.

Выбор видео 7.4V
→ Статус Действие
Канал 1/8

Выбор видео 7.4V
Статус Действие
→ Канал 1/8

9.2.1 TX5805 Выбор канала передачи

Можно выбрать 8 различных каналов. Вы можете выбрать канал с наилучшей частотой в соответствии с качеством изображения, как показано ниже (левый кодовый переключатель 1 не работает):

Вкл	Вкл	Вкл	Вкл	Вкл	Вкл	Вкл	Вкл
☐ ☐ ☐	☐ ☐ ☐	☐ ☐ ☐	☐ ☐ ☐	☐ ☐ ☐	☐ ☐ ☐	☐ ☐ ☐	☐ ☐ ☐
1 2 1 2	1 2 1 2	1 2 1 2	1 2 1 2	1 2 1 2	1 2 1 2	1 2 1 2	1 2 1 2
Канал 8	Канал 8	Канал 8	Канал 8	Канал 8	Канал 8	Канал 8	Канал 8
Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода

Примечание: TX5805 Передающий канал соответствует каналу приема видео.

9.2.2 TX5806 (FCC) Выбор канала передачи

Можно выбрать 4 разных канала. Вы можете выбрать канал с наилучшей частотой в соответствии с качеством изображения, как показано ниже:

Вкл	Вкл	Вкл	Вкл
☐ ☐	☐ ☐	☐ ☐	☐ ☐
1 2	1 2	1 2	1 2
Канал 2	Канал 4	Канал 6	Канал 8
Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода	Позиция кода

Примечание: Передающий канал TX5806 (FCC) соответствует каналу приема видео.

9.3 Переключатели режимов работы приемника

9.3.1 С помощью радиостанции DEVO-4 / F4

Примечание: пожалуйста, строго следуйте приведенным ниже инструкциям.

(1) Потяните ручку газа в крайнее нижнее положение, включите радио и подключите аккумулятор UFO, а затем приходит в состояние кода сопряжения. Отсоедините аккумулятор UFO после успешного сопряжения кода. Затем нажмите на ручку газа в верхнее положение и подключите аккумулятор UFO, а затем приходит в состояние сопряжения кода снова. Индикатор приемника будет мигать между красным и зеленым поочередно после успешного соединения кода. Это положение переключателя режимов полета. (Как показано на рисунке 1)



09

Контроллер передатчика

Рис 1



(2) В режиме переключения режима полета, нажмите и потяните ручку руля высоты вверх и вниз четыре раза или выше, чтобы изменить режим полета (будет готово в течение 2 секунд). Если красный индикатор мигает, это нормальный режим полета. Если зеленый индикатор мигает, это режим полета бочка.



(3) После того, как выбрать режим полета, тянуть ручку газа в крайнем нижнем положении, затем полет будет доступен.

9.3.2 С помощью радиостанции DEVO-6/7 / 7E / 8S / 10 / 12S / F7

Примечание: Пожалуйста, установите переключатель FMODE как «АКТИВНО» в настройках вывода передатчика.

Тип	Канал	Режим	Состояние
DEVO-6	Gear	Переключатель FMODE	Активный
DEVO-7	AUX2	FMODE	АСТ
DEVO-7E	AUX2	Переключатель FMODE	Активный
DEVO-8S	AUX2	Переключатель FMODE	Активный
DEVO-10	AUX2	Переключатель FMODE	Активный
DEVO-12S	AUX2	Переключатель FMODE	Активный
DEVO-F7	AUX2	Переключатель FMODE	Активный

Когда переключатель режима полета FMODE радиостанции находится в положении «0», красный индикатор приемника в режиме Flight Mode загорится в режиме полета Normal; и переходит в нормальный режим полета; Когда переключатель режима FM радиостанции находится в положении «2» (DEVO 7E в положении «1»), зеленый индикатор приемника режима полета мигает и становится непрерывным, как режим полета бочка.



9.3.3 С помощью радиостанции 2402D

Примечание. Пожалуйста, строго следуйте приведенным ниже инструкциям.

(1) Переведите ручку газа в верхнее положение, включите радиоприемник и подключите батарею UFO, затем переходите к состоянию сопряжения кода. Индикатор приемника режима полета будет мигать красным и зеленым попеременно после успешного соединения кода. Это переключение режимов полета.





09 Контроллер передатчика

(2) В режиме переключения режима полета, нажмите и потяните ручку руля высоты вверх и вниз четыре раза или выше, чтобы изменить режим полета (будет готово в течение 2 секунд). Если красный индикатор мигает, это нормальный режим полета. Если зеленый индикатор мигает, это режим полета бочка



(3) После того, как выбрали режим полета, потяните ручку газа в крайнее нижнее положение, затем можно совершить полет.

9.4 Включение питания

9.4.1 Включение питания



9.4.2 Вопросы, требующие внимания

(1) Пожалуйста, следуйте правилу: сначала включите радиоприемник, затем подключите аккумулятор UFO. После подачи питания на радиоприемник, подключите аккумулятор UFO, через 10 секунд, индикатор начнет мигать. после 1 - 3 секунд индикатор становится цветным. После привязки к радиоприемнику, красная индикаторная вспышка означает успешное соединение радиосвязи.

(2) Если прошло более 10 секунд после того, как кабель питания был подключен, значит подключение не удалось. При сбое связи отсоедините аккумулятор, удалите передатчик и повторите шаг (1).

9.4.3. Неисправность при мигании светодиода приемника после подключения силового кабеля

Возможные причины	Решения
Сопряжение кода не удалось	Выключите передатчик и снова подключите кабель питания UFO.
Ручка дросселя и трим дросселя на передатчике находятся не в самом нижнем положении.	Потяните ручку газа в самую низкую позицию и повторите сопряжение.
Батарея передатчика разряжена.	Замените батарею передатчика и повторите сопряжение.
Заряд аккумулятора UFO низкий или пустой.	Замените аккумулятор UFO и повторите сопряжение
Нет функции в приемнике или передатчике	Замените неисправный приемник или передатчик и повторите сопряжение.

9.5 Отключение питания



Шаг 1: отсоедините кабель питания от QR W100S



Шаг 2: выключите передатчик.



Шаг 3: Извлеките аккумулятор.

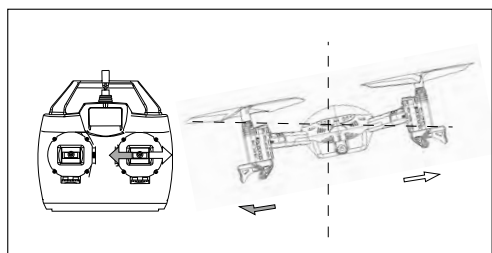


09

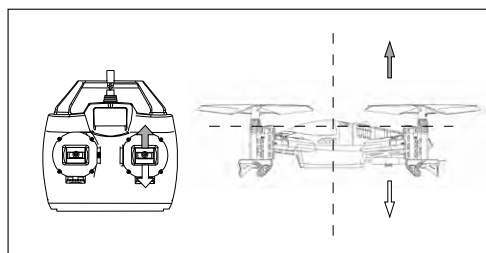
Контроллер передатчика

9.6 Контроль полета

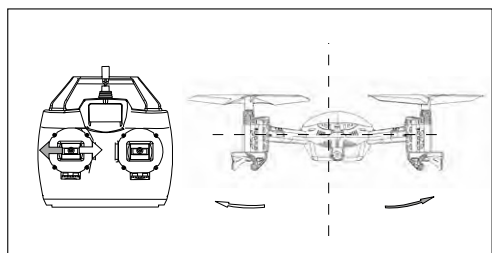
Режим 1 (джойстик справа)



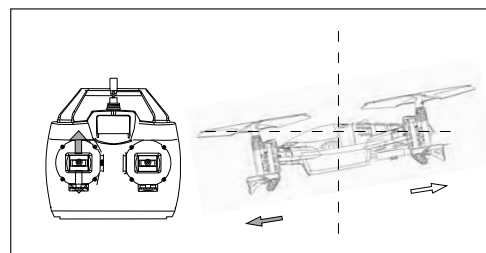
1. При перемещении закрывков влево или вправо, соответственно, UFO летит влево или вправо.



2. При перемещении ручки газа вверх или вниз, UFO, соответственно, летит вверх или вниз.

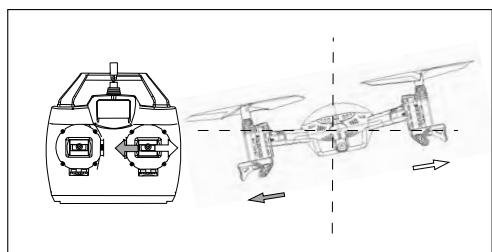


3. При перемещении рукоятки руля влево или вправо, голова UFO соответственно летит влево или вправо.

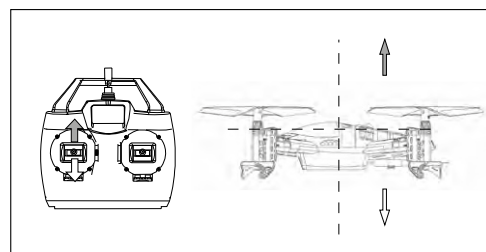


4. При перемещении лифта вверх или вниз UFO соответственно летает вперед или назад.

Режим 2 (джойстик слева)



1. При перемещении закрывков влево или вправо, соответственно, UFO летит влево или вправо.

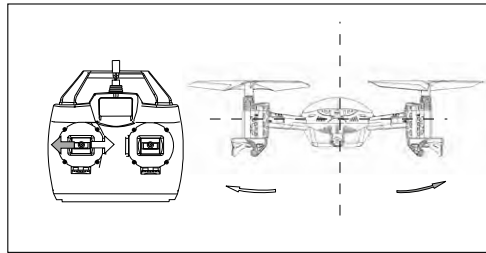


2. При перемещении ручки газа вверх или вниз, UFO соответственно летит вверх или вниз.

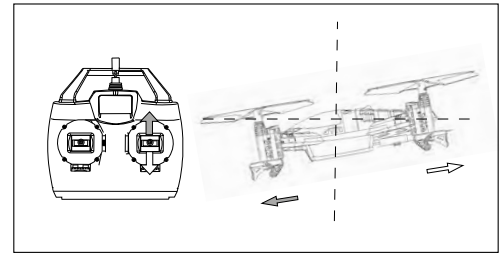


09

Контроллер передатчика



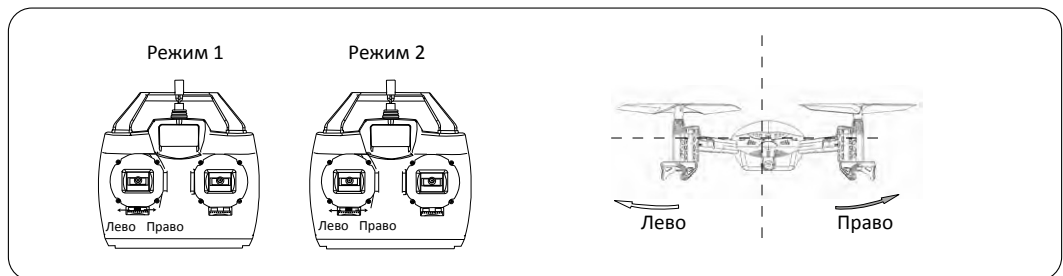
3. При перемещении рукоятки руля влево или вправо, голова UFO соответственно летит влево или вправо.



4. При перемещении лифта вверх или вниз, UFO соответственно летит вперед или назад.

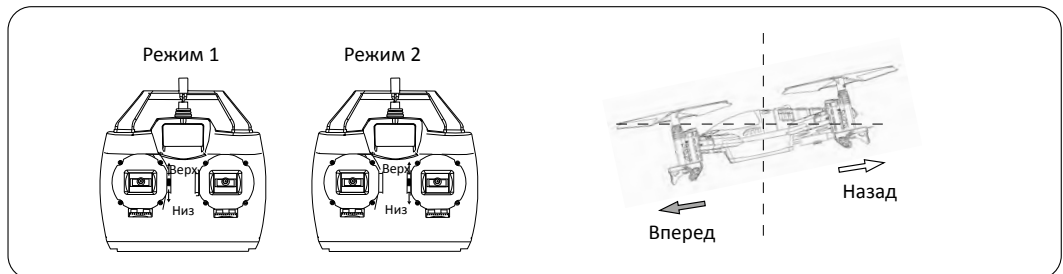
9.7 Регулирование действий при полете

(1) Отрегулируйте руль



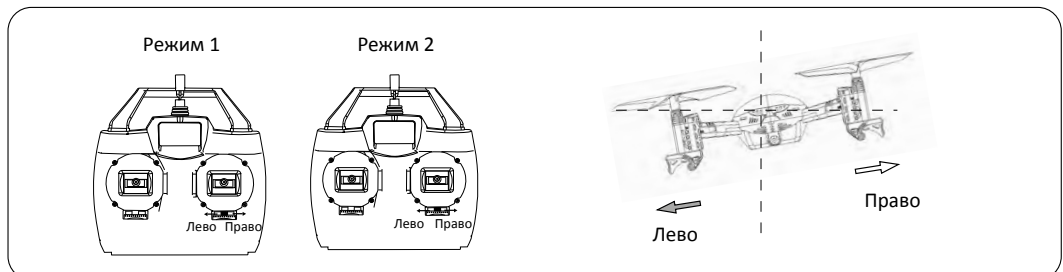
Переместите рулевую регулировку справа, если голова UFO летит влево во время взлета; в противном случае переместите руль влево.

(2) Регулировка лифта



Передвиньте верхнюю часть лифта вверх, если UFO движется вперед во время взлета; в противном случае переместите его вверх.

(3) Регулировка закрылок



Переместите закрылки вправо, если UFO летит влево во время взлета; в противном случае переместите его влево.

9.8 Практика в управлении полетом

9.8.1. Практика в управлении полетом для начинающего

(1) Вопросы, требующие внимания

(1.1) Начинающие должны осуществлять полет под контролем и руководством опытных пилотов при обучении.

(1.2) В целях безопасности люди должны находиться на расстоянии не менее 5 метров от UFO во время практики.

(1.3) Выберите просторную открытую площадку без людей и препятствий в качестве поля для полетов.

(2) Этапы

(2.1) Практика управления ручкой газа - стационарный полет

Начните с того, что встаньте сзади UFO, чтобы хвост был ближе к вам, а нос смотрел прямо. Практикуйте, взлетая с земли, а затем медленно потянув за ручку газа, приземлите UFO мягко и горизонтально. Повторите этот шаг, пока ручка газа не будет точно контролироваться. Важно, чтобы полет шел в вертикальном положении, стабилизировать UFO на высоте 1,5 м, а затем приземлиться.

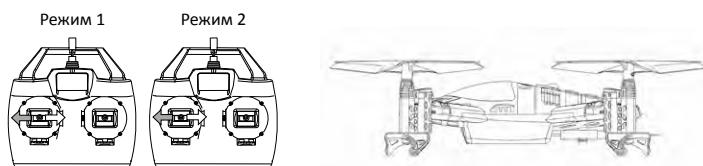


(2.2) Практика управления закрылками и лифтом



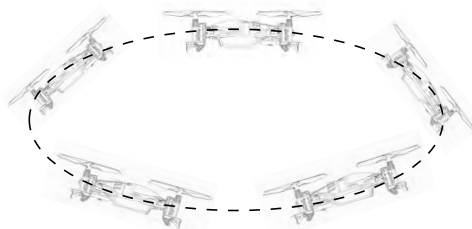
Сначала увеличьте угол наклона ручки газа и установите стабильный наклон, как показано в предыдущем разделе. Затем используйте лифты и закрылки для укладки НЛО «крестиком» вперед, назад, влево и вправо. В промежутке между каждым направлением вернитесь, чтобы навести курсор на точку взлета. Продолжайте повторять этот шаг, пока он не будет легко выполняться.

(2.3) Практика управления рулем направления



Введите стабильный наклон, как это практикуется на первом шаге, затем поверните нос UFO лицом к лицу, а затем назад к лицу направо и назад к лицу вперед (вдали от пилота). Начните с угла поворота 30 градусов или меньше и постепенно увеличивайте его, пока не будет получаться легче.

(2.4) Практика кругового полета



После легкости в освоении шагов (2.1) - (2.3), нарисуйте или отметьте большой круг на земле. Управляйте вашим UFO по этой круговой дорожке, пока полет не станет гладким и контролируемым. Попробуйте полеты по часовой стрелке и против, пока не освоите этот шаг.



09

Контроллер передатчика



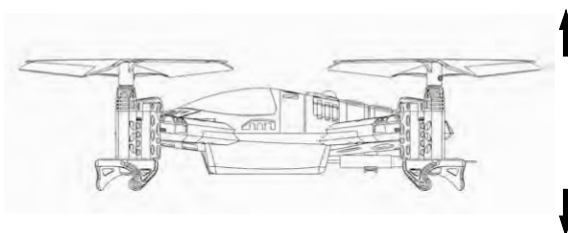
09

Контроллер передатчика

9.8.2 Практика

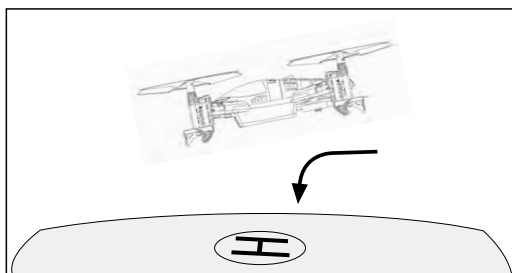
(1) Практика прыжков «лягушкой»

Повторите действие взлета и посадки с помощью джойстика, поддерживая вертикальное положение UFO. Постепенно повышайте скорость взлета и посадки. Обязательно замедляйтесь во время посадки!



(2) Практика контролируемого взлета и посадки

Выделите область на земле как площадку для посадки, чтобы делать взлет и посадку с установленного места. Процесс взлета и посадки должен быть стабильным и максимально приближенным к тому, чтобы положение UFO было горизонтальным



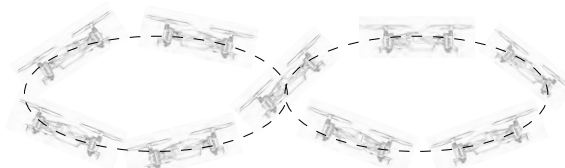
(3) Практика полета по квадрату

Возьмите точку взлета как центр, чтобы нарисовать квадрат, длина которого составляет около 2 метров. Полетайте UFO по 4 сторонам и держите высоту полета параллельно линии видимости. Сделайте поворот на 90 градусов в каждом углу четырехугольника, чтобы отрегулировать направление полета. Обучите навыкам прямого полета и 90-процентному управлению полетом. Летайте в обоих направлениях вокруг контура, пока не знакомы с маневрами.



(4) Фигура Восьмерка

Как только вы освоите предыдущие шаги, вы можете попробовать пролететь ровные фигурные восьмерки. Старайтесь поддерживать ту же высоту во время всей траектории полета. Будьте осторожны, во время полета в ветреную погоду, так как это может привести к внезапному подъему или падению UFO.



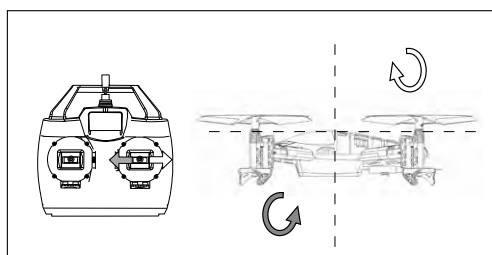
9.8.3. Практика полета «Бочка»

QR W100S может совершить такие действия как полеты вперед и назад, влево и вправо .

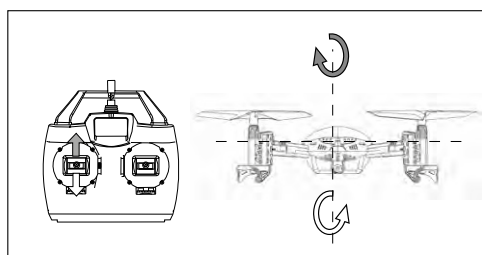
- (1) Выберите просторную площадку с мягкой травой.
- (2) Выберите режим полета бочка.
- (3) Посоветуйте новичкам увеличить расстояние сервопривода ELEV и AILE передатчика до 100% -110%. И регулироваться в соответствии с уровнем личного мастерства. Значение по умолчанию - 100%.
- (4) Практика управления ручки газа: когда UFO в нормальном состоянии, ручку газа нужно медленно спускать;

Нажмите на газ, когда он нормальный статус меняется . Пожалуйста, настройте в соответствии с уровнем личного мастерства.

Режим 1 (джойстик справа)

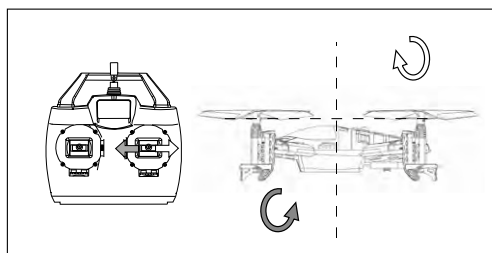


1. При перемещении закрылок влево или вправо UFO ,соответственно, поворачивается влево или вправо.

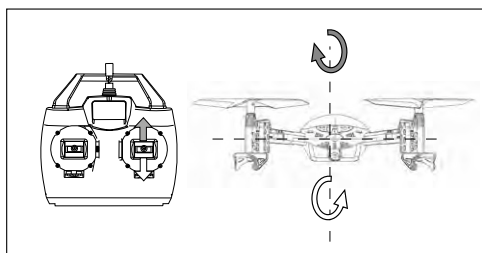


2. При перемещении лифта вверх или вниз UFO, соответственно, перемещается вперед или назад.

Режим 2 (джойстик слева)



1. При перемещении закрылки влево или вправо UFO, соответственно, поворачивается влево или вправо.



2. При перемещении лифта вверх или вниз UFO, соответственно, перемещается вперед или назад.



09

Контроллер передатчика



10

MTC-01

Контроллер

10.1 Иллюстрация модуля контроллера MTC-01



10.2 Загрузка программного обеспечения

(1) Для пользователей iPhone / iPad перейдите в магазин Apple Store (APP Store), чтобы загрузить программное обеспечение RC-COPTER и установите его.

(2) Android-система (выше версии 2.0), пожалуйста, посетите официальный сайт Walkera (www.walkera.com), чтобы скачать RC-COPTER.apk и установите его.

(3) Щелкните значок программного обеспечения и установите программное обеспечение в соответствии с инструкцией.

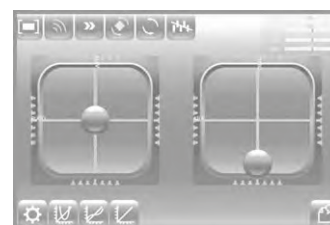
10.3 Способ

Примечание. Пожалуйста, настройте телефон в режим полета (см. Руководство по эксплуатации мобильного телефона), во избежание возникновения помех.

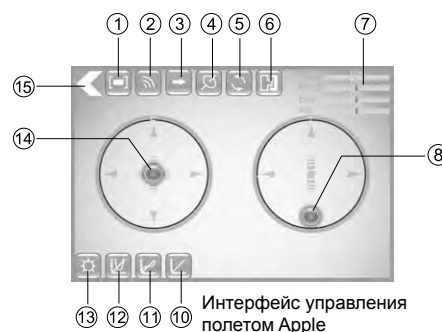
10.3.1 Активное программное обеспечение RC-COPTER

(1) Найдите значок на интерфейсе телефона и программном обеспечении Active RC-COPTER, как показано ниже.

2) Нажмите на интерфейс управления, как показано ниже:



10.3.2. Следующее изображение показывает инструкцию в интерфейсе управления



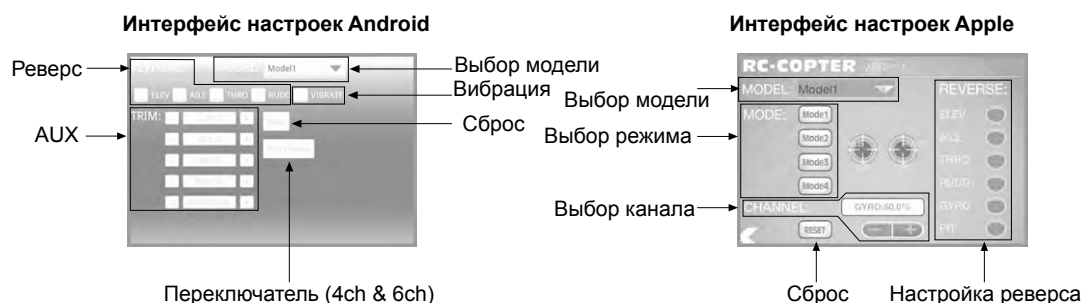
①	Размер экрана	②	Связывание	③	Индикатор направления ручки газа / Кнопка переключения режима
④	Датчик силы тяжести	⑤	Ротация интерфейса	⑥	Сброс установок
⑦	Отображение каналов	⑧	THRO / AILE	⑨	Помощь
⑩	Кривая PIT	⑪	D / R и экспоненциальная кривая	⑫	Кривая ручки газа
⑬	Настройки	⑭	Ручка ELEV / RUDD	⑮	Возврат к предыдущему интерфейсу

10.3.3 Связывание

Подключите MTC-01 к аудиоразъему телефона и включите MTC-01, индикатор передачи данных выключится после короткого зеленого мигания, а индикатор питания светится синим. Нажмите значок привязки в интерфейсе управления полетом. Индикатор привязки мигает синим светом (Если синий индикатор не мигает, нажмите клавишу сброса привязки в интерфейсе управления полетом, а затем нажмите клавишу привязки, пока индикатор привязки не загорится синим светом мигает). Подключите аккумулятор UFO, свет станет мигать красным. Индикатор UFO становится прочным после успешного переплета, на этом этапе привязка может быть закончена с прикосновением к любой ручке радиоприемника (ручка газа исключена), или вы можете дождаться автоматического связывания по телефону (требуется более длительное время). Передача данных- Зеленый индикатор мигает, индикатор синего цвета - нет. Красный индикатор UFO становится однотонным после мигания (программа-приемник инициализируется), привязка прошла успешно.

10.4 Настройка функции

Нажмите  в интерфейсе управления полетом, чтобы войти в меню настроек, как показано ниже:



10.4.1 Выбор модели: можно выбрать 4 модели.

10.4.2 Настройка обратного хода: настройки лифта, закрылок, ручки газа, руля направления, гироскопа, высоты тона и т. д.

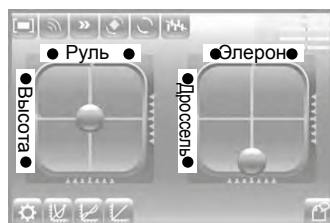
10.4.3 Вибровыключатель: если вибровыключатель включается (не выбирается, как обычно, но включается), при работе с пультом управления во время полета телефон будет вибрировать.

10.4.4 Регулировка AUX: коснитесь + или -, чтобы изменить значение в соответствии с характеристикой UFO.

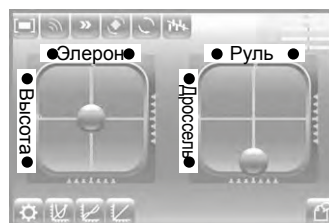
10.4.5 Выбор канала: настройка чувствительности гироскопа, нажмите + или - можете изменить значения.

10.4.6 Переключатель режимов

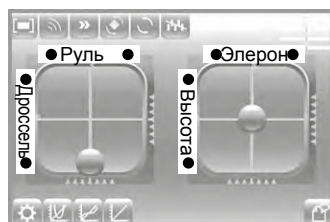
Существует четыре режима переключения. Правая ручка газа(режим 1, режим 3); Левая ручка газа(режим 2, режим 4).



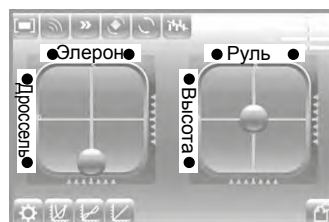
Режим 1 (Правосторонний дроссель)



Режим 3 (Правосторонний дроссель)



Режим 2 (Левосторонний дроссель)



Режим 2 (Левосторонний дроссель)



10
MTC-01
Контроллер



10

МТС-01

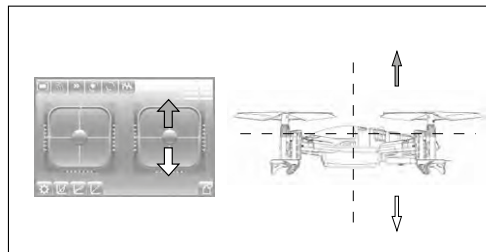
Контроллер

10.4.7 Сброс: при нажатии этой кнопки все настройки будут обновляться до заводских настроек.

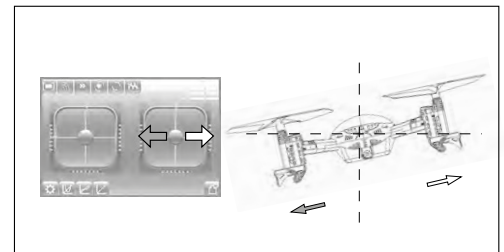
10.4.8 Изгиб ручки газа, двойная скорость и показательный изгиб: нет необходимости устанавливать.

10.5 Методы работы

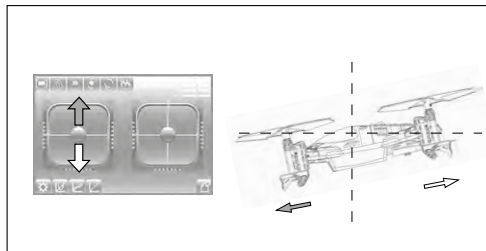
10.5.1 Ручное управление полетом (пример 1)



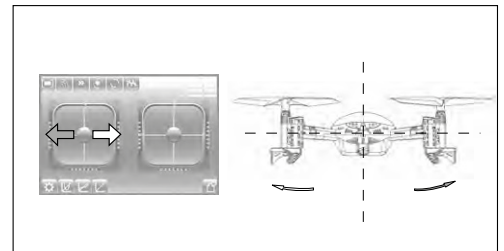
1. Управление ручкой газа: нажмите и удерживайте стик управления газом, а затем двигайте его вверх, двигатель вращается, чем выше вы двигаете стик, тем быстрее вращается двигатель (взлетает выше); Двигатель будет замедляться, когда стик опускается вниз, чем ниже вы опускаете стик, тем медленнее вращается двигатель.



2. Стики управления лопастями (левый и правый): при перемещении стика управления лопастями влево летательный аппарат соответственно улетает влево; При перемещении стика управления лопастями вправо летательный аппарат соответствующим образом летит вправо.



3. Управление стиком горизонтального движения (вперед и назад): При перемещении стика управления вверх, летательный аппарат соответственно летит вперед; При перемещении стика назад летательный аппарат соответственно улетает назад.

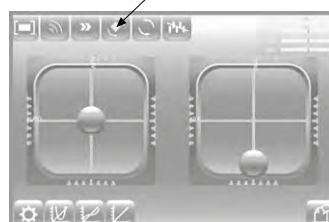


4. Управление поворотом: при перемещении стрелки управления поворотом влево летательный аппарат соответственно поворачивается влево (CCW). При перемещении стика управления поворотом вправо летательный аппарат соответствующим образом вращается вправо (CW).

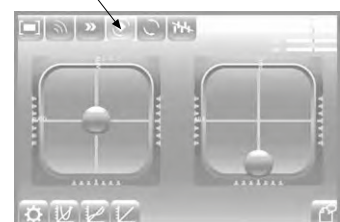
10.5.2 Управление акселерометром при полете (взять образец для режима 1)

Прикоснитесь к кнопке акселерометра на экране, цветной - ВКЛ, а серый - ВЫКЛ. См.Ниже Иллюстрация:

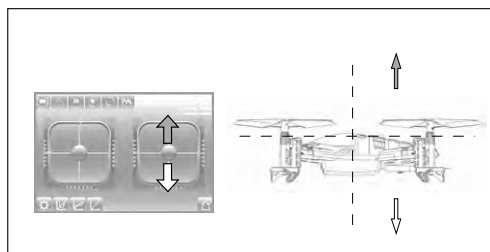
А) Кнопка акселерометра Неактивный статус



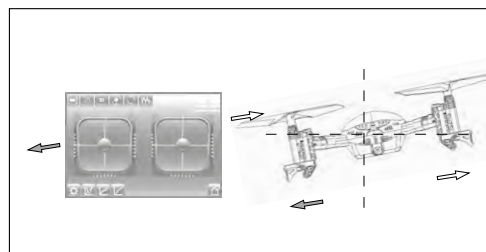
Б) Кнопка акселерометра Активный статус



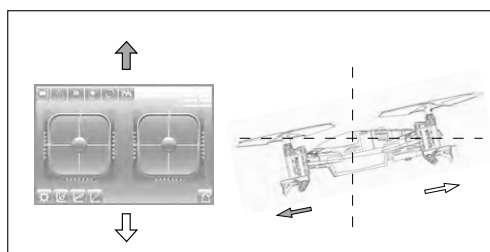
При переключении акселерометра в цветное состояние управление лопастями и горизонтальным движением будет изменено на режим управления акселерометром (можно управлять одной рукой). управление направлением показано как показано ниже:



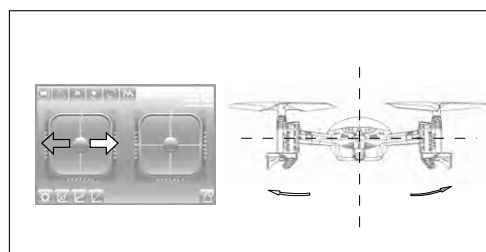
1. Управление ручкой газа: нажмите и удерживайте стик управления ручкой газа, а затем двигайте его вверх, двигатель вращается, чем выше вы двигаете стик, тем быстрее вращается двигатель (аппарат взлетает выше); Двигатель будет замедляться, когда стик опускается вниз, чем ниже он опускается, тем медленнее вращается двигатель.



2. Управление лопастями (слева и справа): при перемещении девайса влево аппарат будет лететь влево; при перемещении девайса вправо аппарат будет летать вправо (для телефона или iPad, управляемый стик не может прокручиваться в режиме 1 и режиме 4, но может прокручиваться в режимах 2 и 3).



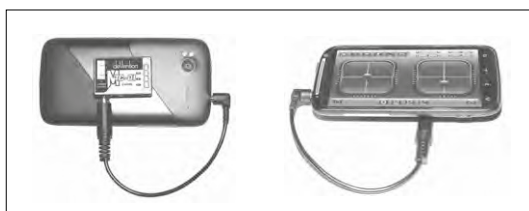
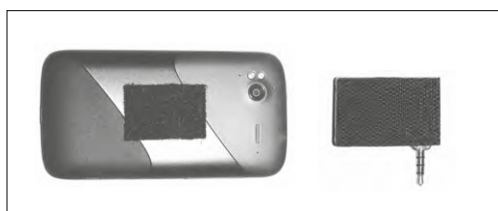
3. Управления лопастями (левый и правый): при перемещении девайса влево летательный аппарат соответственно улетает влево; При перемещении девайса вправо летательный аппарат соответствующим образом летит вправо. (для телефона или iPad, управляемый стик не может прокручиваться в режиме 1 и режиме 4, но может прокручиваться в режимах 2 и 3).



4. Управление поворотом: при перемещении стрелки управления поворотом влево летательный аппарат соответственно поворачивается влево (CCW). При перемещении стика управления поворотом вправо летательный аппарат соответствующим образом вращается вправо (CW)

10.6 Использование мобильной расширенной линии (необязательно)

- (1) Разместите стикер отдельно в задней части МТС-01 и мобильного телефона.
- (2) Вставьте МТС-01 в исходный конец сигнальной линии, другой конец (двухканальный разъем) подключается к аудиоразъему телефона.
- (3) Совместите две стикера вместе для лучшего управления полетом. МТС-01 можно также повесить в воздухе, не вставляя стикер.



10.7 Руководство по эксплуатации радиостанций серии МТС-01 для WK

- (1) Функция МТС-01 для всех радиостанций с симулированным выходным гнездом: подключите МТС-01 к выходному гнезду в радиоприемнике (см. Ниже Иллюстрация), который может управлять через соответствующий канал вертолетами серии Devo, конкретные методы заключаются в следующем:



10
МТС-01
Контроллер



10

MTC-01

Контроллер

(2) Способ подключения: Вставьте MTC-01 в исходный конец сигнальной линии, другой конец подключается к имитированному выходному сигналу радиоприемника (внимание: некоторое радио может включаться само по себе, когда вы подключаетесь к имитируемому разъему выходного сигнала радио, в этом случае не нужно включать радио после его подключения). (Отображается как изображение 1)

(3) Пожалуйста, исправьте MTC-01 на задней панели радио с помощью стикера. Это может избежать дисконнекта от плохого контакта между вилками (показано как изображение 2)



(4) Связь:

(4.1) Включите MTC-01, индикатор передачи данных выключится после короткого мигания, индикатор питания - синий.

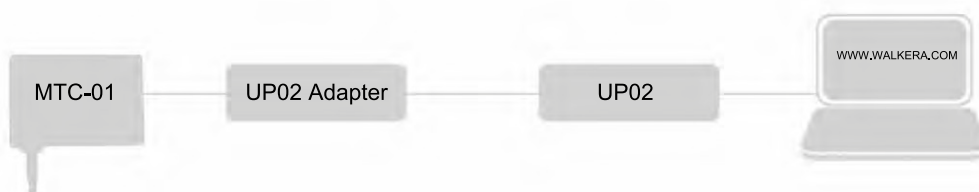
(4.2) Включите радиоприемник (как упоминалось выше, некоторая радиостанция может включаться сама по себе, когда вы подключаетесь к имитируемому разъему выходного сигнала радиоприемника, в этом случае, пожалуйста, не включайте радиоприемник сразу после его подключения). Индикатор связи мигает синим. Подключите аккумулятор летательного аппарата, свет станет красным и будет мигать. Индикатор летательного аппарата становится постоянным после успешной связи, и в этот момент связь может быть закончена прикосновением к любой ручке радиоприемника (как исключение его ручка газа). или вы можете дождаться автоматической связи через(требуется больше времени). Во время передачи данных будет мигать Зеленый индикатор, индикатор синего цвета остается гореть постоянно. Красный индикатор летательного аппарата будет гореть постоянно после мигания (программа приемника инициализируется), связь прошла успешно (см. Соответствующие руководства по радио для других спецификаций полета).

10.8 Обновить онлайн

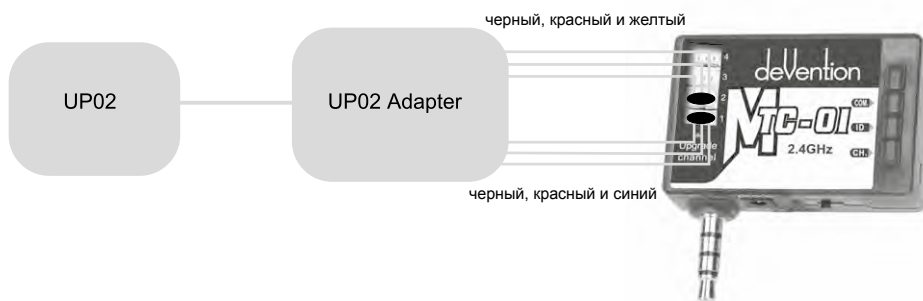
Внутри модуля MTC-01 могут быть обновлены две программируемые микросхемы IC (IC).

(1) Пожалуйста, зарегистрируйтесь на официальном сайте Walkera, чтобы обновить программу управления MTC-01.

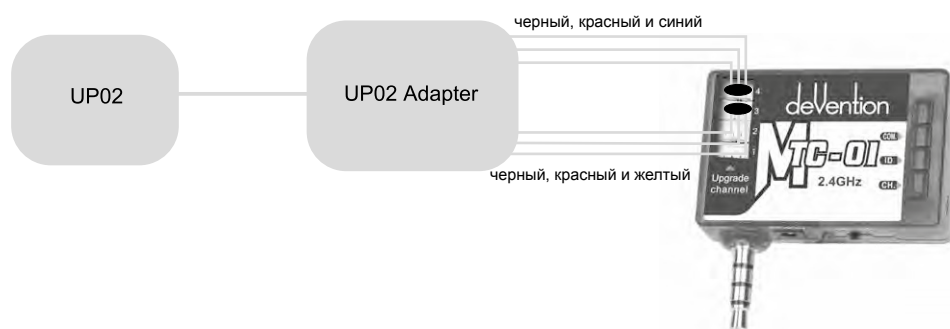
(2) Инструмент обновления: кабель UP02 и адаптер UP02.



(3) Обновление IC Control Program: подключите черный,синий и красный провода к каналу обновления MTC-01 1, подключите линию, привязанную к черному,красному и желтому каналам 2 обновления MTC-01.



(4) Обновление программы IC Program по RF: подключите черный, красный и желтый провода в канал обновления 3, подключите черный, красный и синий, к каналу обновления 4.



10
MTC-01
Контроллер

10.9 Зарядное устройство

(1) В контроллере имеется батарея LiPo емкостью 3,7 В 80Ам/ч. Батарею можно зарядить с помощью провода USB.

(2) Индикатор заряда становится сплошным красным при зарядке аккумулятора и автоматически отключается после полной зарядки.

(3) Когда индикатор питания MTC-01 и индикатор разряженности устройства одновременно мигают, вы должны заряжать внутреннюю батарею сразу.

(4) Напряжение во время зарядки: 5V; Сила тока во время зарядки: <500 Ам.

10.10 Вопросы, требующие внимания

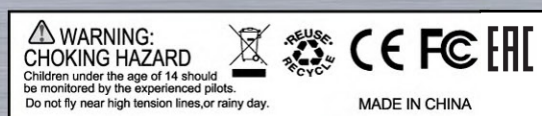
(1) Различные девайсы на базе Andriod могут быть не в состоянии подключаться к MTC-01. Это зависит от продуктов, которые вы используете.

(2) При использовании телефона для управления, пожалуйста, отрегулируйте громкость максимально, чтобы обеспечить нормальную передачу данных. Пожалуйста, не корректируйте громкость после успешного коннекта. Сначала отключите аккумулятор от летательного аппарата, а затем выключите MTC-01 после полета.

(3) В случае чрезвычайной ситуации (внезапный взлет летательного аппарата), пожалуйста, не переключайте режим после успешной привязки.

(4) Если во время полета требуется короткая остановка, нажмите клавишу привязки в интерфейсе управления полетом. И зеленый индикатор индикатора передачи данных, и синий индикатор индикатора мощности будут одновременно мигать. UFO будет выведен из строя, если перемещать Control Stick в интерфейс полета. Короткую остановку можно удалить, слегка нажав на Binding Key.

Гарантийное обслуживание в РФ:
8 (800) 350-11-70



The specifications of the R/C aircraft may
be altered without notice.



Add.: Taishi Industrial Park, Dongchong Town
Panyu District, 511475 Guangzhou

Tel.: (8620) 8491 5115 8491 5116

Fax.: (8620) 8491 5117

Web: www.walkera.com

Email: heli@walkera.com
info@walkera.com